

مشخصات فنی :

- ماشین چندکاره AC سه فاز 380V، 350W و 2 قطب
- ماشین جریان مستقیم چند کاره 220V، 350W و 2 قطب
- ماژول پایش و کنترل نرم افزاری با قابلیت اندازه گیری و رسم منحنی های کاربردی ماشین و انتخاب مد کنترلی
- منبع تغذیه متغیر سه فاز AC
- فیوز محافظ جان و مدار استپ-استارت
- مقاومت و سلف
- ماژول سنکرون ساز
- مولتی متر
- کوپل مکانیکی ماشین های جریان مستقیم، سنکرون و القایی با ماشین القایی دیگر
- دو منبع جریان مستقیم 0 تا 35V و یک آمپر
- اینورتر سه فاز 0 تا 220V و 0 تا 100Hz
- ترانس سه فاز 950W و 380/190/190V
- ترانس تک فاز 380/190، 150W
- امکان اندازه گیری سرعت به وسیله دور سنج

مشخصات عمومی :

وزن	120 کیلوگرم
ابعاد	cm 70*120*170
شرایط محیطی	0-40 C, 5-95 RH
ولتاژ تغذیه	220 ولت برق شهری

ارتباط با ما



وبسایت: www.abzarazma.com

آدرس: مشهد، خیابان دانشگاه، پلاک ۲۸۱

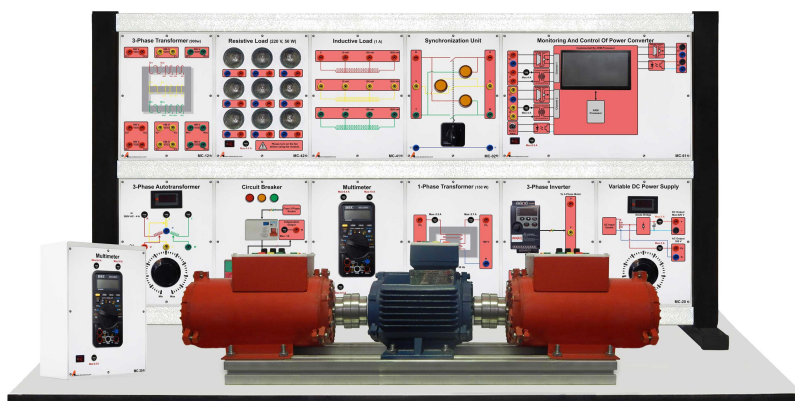
تلفن: ۰۵۱-۳۵۴۲۰۰۹۹

تلفن: ۰۵۱-۳۸۴۲۲۰۱۴

فکس: ۰۵۱-۳۸۴۲۲۰۱۴

ایمیل: info@abzarazma.com





آموزنده ماشین های الکتریکی با قابلیت پایش و کنترل نرم افزاری

MC-110

معرفی و قابلیت :

آموزنده ماشین های الکتریکی با قابلیت پایش و کنترل نرم افزاری بر اساس سرفصل های جدید مصوب وزارت علوم طراحی گردیده و دارای دستور کار مدون می باشد. این دستگاه جهت ارائه آزمایشگاه های ماشین های الکتریکی، مبانی برق و اصول تبدیل انرژی و همچنین آموزش پرسنل صنایع و کارخانجات استفاده می گردد. از قابلیت های این دستگاه می توان به موارد زیر اشاره کرد:

- قابلیت اتصال به کامپیوتر از طریق تجهیز جانبی
- ماشین جریان مستقیم چندکاره قابل تبدیل به حالت های تحریک مستقل، شنت، سری و کمپوند
- ماشین جریان متناوب چندکاره قابل تبدیل به حالت های القایی قفس سنجابی و روتور سیم پیچی و سنکرون سه فاز
- بررسی رفتار ترانس تک فاز
- ترانس سه فاز با سریند یهای متنوع
- مشاهده شکل موج های ولتاژ و جریان و رسم منحنی های کاربردی
- اعمال بار مکانیکی متغیر بر ماشین های الکتریکی بر مبنای ترمز مغناطیسی
- امکان اعمال بارهای الکتریکی خطی بر ترانس و ماشین های الکتریکی
- تغییر ولتاژ سه فاز با استفاده از منبع تغذیه متغیر
- امکان اندازه گیری همزمان ولتاژ، جریان، توان، ضریب قدرت، فرکانس، سرعت و گشتاور
- امکان تغییر جریان تحریک ماشین های جریان مستقیم و سنکرون
- امکان سنکرون سازی ژنراتور سنکرون با شبکه
- کنترل دور با استفاده از اینورتر